

# 第一届 CSIG 具身智能感知与检测前沿论坛暨 广西图象图形学学会第一次会员大会 活动议程

广西·桂林

2026.4.25

**主办单位：**中国图象图形学学会

**承办单位：**中国图象图形学学会视觉检测专业委员会、  
广西图象图形学学会

**协办单位：**广西大学、桂林电子科技大学、广西师范大学、  
广西科技大学、桂林理工大学、南宁师范大学、  
广西民族大学、广西人工智能学院、河池学院

## 会议简介：

由中国图象图形学学会主办，中国图象图形学学会视觉检测专业委员会承办、广西图象图形学学会承办，广西大学、桂林电子科技大学等九所高校协办的“第一届 CSIG 具身智能感知与检测前沿论坛暨广西图象图形学学会第一次会员大会”，将于 2026 年 4 月 24 日至 25 日在“山水甲天下”的国际旅游名城—广西桂林举行。

本届论坛以具身智能、视觉感知与智能检测为核心，致力于构建高端学术对话平台，深入研讨相关领域的基础理论、关键技术与未来

趋势，以响应国家“人工智能+”战略，推动核心技术创新与产业融合发展。届时，将有包括数十位国家级人才在内的三百余位学界翘楚、业界专家与技术菁英汇聚一堂，通过大会报告及专题分论坛等形式，共探前沿、共谋发展。

承办单位广西图象图形学学会立足广西、面向全国并辐射东盟，以服务广西科技创新与经济社会高质量发展为使命，凝聚人工智能领域科技工作者，推动学科融合与技术创新，提升区域科研与产业竞争力。学会将发挥桥梁纽带作用，整合多方资源促进三链融合与成果转化，构建完整创新体系，搭建高水平交流合作平台，加强国内外及与东盟的科技合作。同时，依托广西多重优势，聚焦数字图像处理、计算机视觉等多个图象图形与人工智能核心专业方向，积极推动相关技术在智慧医疗、工业检测、金融科技等重点产业领域落地应用，以提升产业智能化水平，创造经济与社会效益。

## **组织架构：**

### **（一）大会主席**

张 辉（湖南大学）

伍锡如（桂林电子科技大学）

### **（二）程序委员会主席**

彭宇新（北京大学）

马惠敏（北京科技大学）

董 晶（中国科学院自动化研究所）

刘 敏（湖南大学）

### （三）组织委员会主席

张宗华（河北工业大学）

谢 核（湖南大学）

张 哲（广西大学）

缪志强（湖南大学）

### （四）地方组织委员会主席

彭建盛（河池学院）

蓝如师（桂林电子科技大学）

钟必能（广西师范大学）

谢晓兰（桂林理工大学）

杨巨成（广西人工智能学院）

董明刚（桂林理工大学）

陈海强（广西大学）

陈 东（南宁师范大学）

葛丽娜（广西民族大学）

嵇建波（桂林航天工业学院）

吴再群（百色学院）

莫智懿（梧州学院）

余长庚（贺州学院）

夏海英（广西师范大学）

林 川（广西科技大学）

姚 俊（广西机电职业技术学院）

汪 灏（金智维人工智能股份有限公司）

### （五）宣传主席

肖文婧（广西大学）

周 瑜（华中科技大学）

曹云康（湖南大学）

仲于海（桂林电子科技大学）

王学平（湖南师范大学）

罗建桥（湖南大学）

徐程浩（湖南大学）

徐 咏（河池学院）

陈 祥（湖南大学）

李水旺（桂林理工大学）

姚 钊（湖南大学）

梁家军（广西科技大学）

丁 灿（广西大学）

### （六）分论坛主席

分论坛	主席	共主席
具身智能机器人前沿技术	缪志强	张 哲
智能感知与创新前沿技术	潘 冬	谢 核

## 主旨报告专家



陈启军，同济大学长聘特聘教授，中国(上海)数字城市研究院执行院长。教育部自动化教学指导委员会委员，中国自动化学会理事，中国自动化学会具身智能专业委员会主任，中国人工智能学会智能机器人专业委员会常委，上海市自动化学会副理事长。科技部重点研发计划首席科学家，教育部新世纪优秀人才，上海市优秀学术带头人，上海市曙光学者，上海市领军人才，获国务院政府特殊津贴。主持国家自然科学基金重点项目、面上项目、中日政府间国际合作项目、中美 NIH 国际合作项目、国家 863 计划项目、国家科技支撑计划项目及各类省部级重点项目 10 余项。出版编著 2 本，专著 2 本，发表论文 300 多篇。



彭宇新，北京大学二级教授、博雅特聘教授，IEEE/CCF/CAAI/CIE/CSIG Fellow，2019 年国家杰青，2025 年国家杰青延续资助，2019 年国家万人领军，2018 年科技部中青年科技创新领军人才，863 项目首席专家，国家重点研发计划“社会治理与智慧社会科技支撑（平安中国）”重点专项总体专家组专家，中国工程院“人工智能 2.0”规划专家委员会专家，中国人工智能产业创新联盟专家委员会主任，中国图象图形学学会副理事长，北京图象图形学学会副理事长。主要研究方向为多媒体分析、计算机视觉、人工智能。以第一完成人获 2016 年北京市科学技术奖一等奖和 2020 年中国电子学会科技进步奖一等奖，2008 年获北京大学宝钢奖教金优秀奖，2017 年获北京大学教学优秀奖。主持了 863、国家自然科学基金重点（2 项）、北京自然科学基金联合基金重点、发改委专项等 40 多个项目。发表 TPAMI、IJCV、CVPR、NeurIPS、ICML 等 ACM/IEEE Trans.和 CCF A 类论文 170 多篇，获最佳论文奖 2 次。参加 10 届（10 年）由美国国家标准与技术研究院（NIST）举办的国际评测 TRECVID 视频

搜索比赛，均获第一名，参赛队伍包括斯坦福大学、卡内基梅隆大学、牛津大学等。成果应用于国家网信办、公安部、国家广播电视总局等重要单位以及华为、腾讯、快手、蔚来、美团、中国电信、中国铁塔等头部企业。担任 IEEE TCSVT 高级领域编委、IEEE TMM 等期刊编委，培养博士生获中国计算机学会、中国电子学会等优博。

报告题目：细粒度理解与物理性生成

报告摘要：多模态大模型与扩散模型作为两类代表性的基座模型，分别在视觉内容理解与生成上表现出色，但也面临重要挑战：在视觉内容理解上，多模态大模型难以识别真实世界对象的细粒度类别；在视觉内容生成上，扩散模型难以生成符合真实世界物理规律的视觉内容。针对上述挑战，本报告将首先介绍团队在细粒度识别大模型、细粒度树的分层识别、物理驱动的视频生成等方面的研究进展。然后，介绍团队在美学理解与虚拟换衣两大应用场景下的最新进展。最后，介绍大模型时代下视觉内容理解与生成技术的落地应用，并展望多模态大模型与扩散模型的未来研究方向。



曾志刚，华中科技大学人工智能与自动化学院院长，图像信息处理与智能控制教育部重点实验室主任，IEEE Fellow。2003年6月在华中科技大学获系统分析与集成博士学位。曾在香港中文大学和中国科技大学从事博士后研究。先后担任 IEEE Transactions on Neural Networks；IEEE Transactions on Cybernetics；IEEE Transactions on Fuzzy Systems；Cognitive Computation；Neural Networks；Applied Soft Computing；自动化学报；控制工程；系统工程与电子技术；控制理论与应用等国际知名期刊编委。曾获教育部自然科学奖一等奖、湖北省自然科学一等奖、湖北省科技进步一等奖、国家科学技术进步奖二等奖励。

报告题目：基于联想记忆机制的自主智能系统

报告内容：在大模型驱动的智能浪潮中，参数规模与算力堆叠显著提升了机器在特定任务上的能力，但其仍高度依赖海量数据，能耗高，对开放环境的在线适应能力不足，距离具备情境理解与情感交

互等能力的自主智能仍有差距。我们试图以“弱/强人工智能的四次对齐”为切入点，回顾 AI 与脑科学机制的关键对应：深度网络与神经元-突触结构、Attention 与经典条件反射、强化学习与操作性条件反射、具身智能与大脑-小脑协作闭环。进一步说明动态联想记忆有可能是通向更强自主性与自适应能力的重要支撑。报告围绕基于忆阻器的联想记忆网络工作，分析了“模拟多感觉联想”，和“模拟情感生成演化”。未来有可能进一步扩展至视听触嗅味等更丰富模态与更高层次认知功能，并与 SNN、HTM 等类脑算法及存算一体芯片融合，支撑自主智能无人系统、情感机器人与智能穿戴等应用落地。



孟凡利，东北大学二级教授，博士生导师。国家自然科学基金青A项目获得者，国家重点研发计划项目首席科学家，中国自动化学会青年科技奖，首批辽宁省“兴辽英才计划”青年拔尖人才，辽宁省“百千万人才工程”百层次人才，沈阳市高层次人才领军人才，中国电子学会优秀科技工作者。在 *IEEE Trans.*等期刊发表SCI论文200余篇，SCI他引1万余次，H因子为57，ESI高被引论文10余篇，单篇最高他引900余次。主持和参与国家重点研发计划项目、课题各1项，主持国家自然科学基金重点、面上等项目共8项。获安徽省自然科学一等奖、辽宁省自然科学二等奖、中国自动化学会技术发明二等奖、中国分析测试协会科学技术二等奖/青年奖等奖项。

报告题目：微纳半导体气体传感器与机器人嗅觉感知方法

报告内容：气体传感器与人类安全和健康密切相关，人们生产生活中的各种行业，如有毒、有害、易燃、易爆气体的探测以及大气

污染、工业废气的监控等，都需要气体传感器的帮助。金属氧化物半导体传感器由于有着响应时间快、价格低廉、适合于现场检测等优点，被广泛的用于气体的检测和监测。随着生活水平的日益增加，人们对环境的要求也日益提高，这也对半导体传感器的灵敏度提出了更高的要求。目前对痕量水平危险气体的在线监测仍然是半导体气体传感器领域的难题。微纳结构材料在吸附、催化等方面具有优异的特性，能够增强半导体传感器的敏感性能，本报告将从微纳结构半导体传感器的敏感材料表面改性和气敏增强机制角度，介绍报告人在微纳半导体气体传感器研制、温度调制信号增强方法及其在具身智能机器人嗅觉感知方法等方面的研究工作。



刘浩，中国科学院沈阳自动化研究所研究员。于哈尔滨工业大学取得博士、硕士、学士学位，2014年至2015年访学世界著名的医疗机器人研究机构，美国约翰霍普金斯大学计算与感知机器人实验室。担任辽宁省微创手术机器人重点实验室主任、中国医学装备协会人工智能和医用机器人工作委员会常委、中国人工智能学会智能机器人专业委员会委员、沈阳市腔镜手术机器人协同创新中心主任。入选“兴辽英才”领军人才，辽宁省千层次人才，中国科学院创新交叉团队负责人。20余年专注从事柔性机器人研究与应用工作，主持国家重点研发计划项目2项、国家自然科学基金7项（包括青年A类1项、区域联合重点基金1项、面上基金2项、青年基金1项、防疫应急专项基金2项）、国家科技支撑计划1项、中央军委后勤保障部开放重点项目2项、辽宁省重点研发计划项目、辽宁省自然科学基金等30项国家及省部级课题。研究柔性机构构型、精密感知与智能控制等关键技术，并将其应用至面向人民生命健康的手术机器人以及面向航空发动机的蛇形孔探机器人中，构建多台套柔性机器人系统，取

得应用并实现推广。研发了消化内镜机器人，与中国人民解放军总医院合作在国际范围内首次开展人体临床试验以及 5G 远程临床试验，并完成多例消化道深部胆胰部位复杂疑难手术的实验验证，累计临床 36 例。研发了车载小型化血管造影及介入机器人，与北部战区总医院合作完成动物实验验证，为急性心梗及创伤带来全新的“到达即救治”的移动模式，极大提高了救治的时效性。研发了宫腔干细胞修复机器人，与盛京医院合作开展临床应用研究，成功治愈不孕不育患者 14 人。研发蛇形孔探机器人，与黎明发动机、中国航发燃机等合作推广应用。授权国家发明专利 47 项、美国专利 2 项，成果转化 9 项。牵头获评工信部 5G 健康应用试点全国优秀，人工智能创新医疗器械揭榜优胜单位，入选中国科协智能制造十大科技进展，获得辽宁省五一劳动奖章。



边桂彬，中国科学院自动化研究所研究员。研究方向为智能手术机器人。主持国家重点研发计划项目、基金委国家重大科研仪器研制项目和中科院创新交叉团队项目。发表 SCI 论文 80 余篇，获国际会议论文奖 6 项。获授权国内外发明专利 60 余项，参与起草国家标准 1 项。获中国仪器仪表学会技术发明一等奖。

担任十四五国家重点研发计划“基础科研条件与重大科学仪器设备研发”、“智能机器人”专项专家组成员、“战略性科技创新合作”重点专项人工智能领域指南编制专家组成员、中国科学院青年创新促进会第六届理事长、全军战伤专科救治重点实验室学术委员会委员，任 IEEE TIM、TASE、The Innovation 等期刊副编辑，入选国家级青年人才、中科院青促会优秀会员、北京市杰青和北京市科技新星。



陆慧敏，东南大学首席教授、海洋高等研究院执行院长、江苏省海洋能源与信息传输重点实验室副主任、长三角具身智能创新联合体负责人、南通具身智能机器人产业创新联盟理事长。国家高层次人才，科瑞唯安全全球高被引学者。研究方向包括深海采矿、机器人、人工智能和海洋观测网。主持国家和省部级纵向科研项目 30 余项，横向项目 10 余项。发表学术论文 100 余篇，其中 CCF/CAA A 类论文 50 余篇，SCI 他引 6000 余次 ESI 高被引或热点论文 30 余篇，日本专利 2 项、PCT 专利 1 项、中国专利 17 项。获江苏省公安厅科技创新大赛一等奖、江苏省科学技术进步二等奖、第五届日本研究前沿奖（人工智能和机器人方向，该领域日本唯一一位获奖者），The 20th International Wireless Communications & Mobile Computing Conference Best Paper Award、2024 年 IEEE Transactions on Fuzzy Systems Outstanding Paper Award 等荣誉 20 余次。担任 Cognitive Robotics 主编，IEEE Transactions Network Science and Engineering, Pattern Recognition, ACM Transactions on Internet Technology, Applied Soft

Computing , IEEE/CAA Journal of Automatica Sinica , Pattern Recognition 等期刊编委或客座编委, IEEE 高级会员、IEEE Computer Society Big Data Technical Committee 主任委员。

报告题目：水下具身智能交互

报告内容简介：具身智能交互技术使水下具身体在建立对周围环境认知的基础上，能够自主进行动态决策，并与复杂的海洋物理世界产生实质性的双向作用。通过将深度学习等人工智能算法与物理控制相融合，智能体不仅能执行诸如深海采矿、目标精准抓取等复杂的物理操作，还能借助水下声学通信等手段实现多智能体之间的信息交互与协同。本报告主要是介绍水下具身智能交互技术在水下智能体与海洋装备领域的研究进展，并对极端受限环境下的实际交互控制与工程应用问题进行探讨。



刘驰，教授、博士生导师、国家级领军人才、北京理工大学计算机学院副院长、IEEE Fellow。2006年本科于清华大学电子工程系，2010年博士毕业于英国帝国理工学院电气和电子工程系，后在德国电信研究总院任博士后研究员，及在美国IBM TJ Watson研究中心和IBM中国研究院任研究主管。主要研究方向是：具身智能、物联网等。

主持国家重点研发计划“工业软件”重点专项项目、国家重点研发计划“战略性科技创新合作”重点专项项目、国家优秀青年科学基金、国家自然科学基金联合重点项目3项，科技部高端外国专家引进计划5项、国家重点研发计划课题2项、以及X73、XX6等。发表CCF-A类论文百余篇、ESI高被引论文7篇，授权国内外发明专利60余项，登记软件著作权70余项，参与编著中英文书籍16本/节，谷歌引用1.3万余次，H index为54，入选全球前2%顶尖科学家榜单（终身科学影响力榜单、年度科学影响力榜单;2024-2026）、爱思唯尔中国高被引科学家（2024）。

获中国电子学会自然科学一等奖（序 1）、中国电子学会电子信息教学成果大赛一等奖（序 1）、德国纽伦堡发明展金奖（序 1）、北京理工大学优秀教育教学成果特等奖（序 1）、CCF 青年科技奖、青年北京学者、茅以升科学技术奖—北京青年科技奖、ACM SigKDD 2021 最佳论文亚军、ACM MobiCom 2021 最佳社区论文亚军、中国高校计算机教育大会优秀论文奖，及省部级一等奖 1 项、二等奖 2 项。编写的物联网教材入选工信部工程硕博士精品教材、全国高等学校计算机教育研究会优秀教材奖、北京理工大学精品教材；培养的多名学生获得北京市优秀本科毕业设计论文、中国电子学会优秀硕士论文、北京理工大学最高奖学金徐特立奖学金等；作为指导教师带领学生获中国高校计算机大赛——人工智能创意赛全国总决赛特等奖、“挑战杯”首都大学生创业计划竞赛特等奖。

现任智能信息技术北京市重点实验室主任、中国电子学会会士、英国工程技术学会会士（Fellow of IET）、英国计算机学会会士（Fellow of British Computer Society）、国家信息产业“十四五”规划专家顾问组成员、全国信标委技术委员会委员、北京专家联谊会理事、中国电子学会理事、中国计算机学会杰出会员，IEEE Transactions on Mobile Computing 编委（CCF-A 类），北京润丰中学科学副校长、北京理工大学计算机科学与技术学科责任教授和信息与电子学部委员等。曾任科技创新 2030—大数据重大项目领军专家、中国工程院“十三五”战略性新兴领域高级咨询专家，IEEE

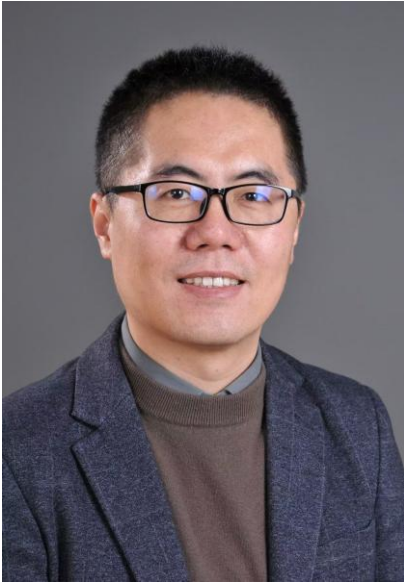
Transactions on Network Science and Engineering 编委并于 2021 年和 2023 年两次获得杰出编委奖，CCF-A 类会议 SIGKDD、IJCAI、INFOCOM TPC（并获评 2021 年杰出程序委员）、IEEE ICC 2020 次世代网络研讨会主席，中国科协第 400 期青年科学家论坛回顾暨“弘扬科学家精神”报告会执行主席等。



付成龙，南方科技大学机械与能源工程系系主任、深圳市仿生机器人与智能系统重点实验室主任、广东省普通高校人体增强与康复机器人重点实验室常务副主任、南方科技大学学术委员会委员、学位委员会委员，科技委首批聘任主题专家、国自然科学基金委会评专家、广东省科技奖会评专家。主要从事人体增强与康复机器人研究，主持国家重点研发计划“智能机器人”专项课题、国自然联合基金重点项目、科技委创新特区项目、深圳市重点实验室组建等项目 30 余项；在 IEEE/ASME Transactions 系列等国际期刊和 ICRA、IROS 等国际会议上发表论文 140 余篇，单篇论文最高他引 160 余次，出版学术专著 2 部，获发明专利授权 30 余项，获 2022 深圳市科技进步奖一等奖（第 1 完成人）、2022 中国自动化学会科技进步奖二等奖（第 1 完成人）、2022 中国产学研合作创新成果优秀奖（第 1 完成人）、中国机械工程学会优秀论文奖（2 次）、IEEE 会议优秀论文奖（4 次），担任机器人国际期刊 Robotica 副主编、旗舰国际会议 ICRA 2021 宣传委员会主席、中国自动化学会 A 类会议 ARM 2023 组织主席；所讲课程四次进

入清华大学课堂教学质量评估前 5%，清华大学挑战杯优秀指导教师（2014-2016），清华大学优秀班主任（2009），清华大学青年教师教学优秀奖（2009），清华大学第十四届良师益友（2014），清华机械系教学工作贡献奖（2013-2015），南方科技大学致诚书院“优秀书院导师奖”（2020），南方科技大学“优秀书院导师奖”（2021）。

## 具身智能机器人前沿技术分论坛报告专家



金龙，兰州大学教授、博士生导师。主持国家人才计划项目、自然科学基金青年/面上/中英国际合作、国家重点研发计划课题、甘肃省自然科学基金重点/杰青、以及腾讯、百度、华为等合作项目。2021 年至今连续入选爱思唯尔“中国高被引学者”；获中国人工智能学会优秀博士学位论文奖励、吴文俊人工智能优秀青年奖励、甘肃省自然科学二等奖、中国自动化学会自然科学二等奖；近 20 次获中国人工智能学会、中国自动化学会、中国电子学会以及甘肃省等优博/优硕导师奖励。目前担任包括 IEEE TIE/TFS/TIV/TASE/JAS, NN, CAAI TRIT 等多个 SCI 期刊副编辑等职务。研究兴趣包括神经网络、机器人、分布式系统和智能计算。



徐天添,中国科学院深圳先进技术研究院研究员、博导, 国家优青, 博士毕业于巴黎第六大学机器人专业。长期致力于面向靶向给药的磁驱动微型机器人领域研究, 提出了基于学习策略实现微型机器人在模拟体内高扰动下高精度控制; 提出磁化异构多机体系, 解决微型机器人在同一磁场中无法被独立控制的难题, 实现磁控多机协同; 研发人体尺度磁控系统设备授权专利 6 项, 在多家医院应用, 实现从微纳米尺度的细胞靶向给药到全身尺度的磁连续体介入机器人远程控制。主持国家重点研发计划、国自然优青、国自然联合重点等多个国家级重点项目。以第一/通讯发表医疗机器人领域高水平 IEEE 汇刊 20 余篇(其中包括机器人顶刊 TRO 四篇); 通讯发表 Nature Biomedical Engineering (IF=26.6), Advanced Materials (IF=26.8) 等综合类期刊 10 余篇; 有 7 篇曾入选 ESI 高被引论文; 三次通讯获得包括机器人领域顶会 IROS 最佳应用论文(1/2494)在内的国际学术会议奖, 一作获得 Tmech (JCR Q1, IF=7.4) 年度最佳论文入围奖(每年 5 篇)。

获得中国电子学会自然科学二等奖（排一），中国人工智能学会吴文俊人工智能自然科学二等奖（排一），广东科技进步一等奖，中国自动化学会青年科学家等。担任包括机器人顶刊 TRO、TMECH、TASE 等多个机器人与自动化领域一区 SCI 期刊编委。担任中国微米纳米协会微纳机器人专委会副秘书长，中国科学院青年创新促进会广州分会副秘书长。



张智军，华南理工大学自动化科学与工程学院教授，博士生导师，国家级青年人才，IEEE CIS（计算智能）Guangzhou Chapter 主席，IEEE Senior member。仿生智能机器人实验室负责人、华南理工大学天下谷人工智能与数字农业联合实验室负责人，华南理工大学高层次人才学者，广东省杰青，广东省科技创新青年拔尖人才。长期从事神经网络、机器学习、大数据分析、控制优化、群体无人系统和机器人研究工作。现任中国自动化学会混合智能委员会委员、共融机器人委员会委员、自适应动态规划与强化学习委员会委员、中国图形图像学会视觉感知与计算委员会委员，《Global Journal of Neural Science》执行主编，《International Journal of Robotics and Control》副主编，国际上 20 多个 SCI 专业期刊评审人，中国国家基金委评审专家，广东省高新企业评审专家。在重要国际期刊和会议发表/接受论文 100 余篇，SCI 期刊论文 83 篇，论文总引用次数 2998 次。受理发明专利 100 余项，授权发明专利 30 余项。2 篇论文入选 ESI 高被引论文。主持/参与包括国家自然科学基金、国家重点研发计划等项目 20 项。



王化平，北京理工大学教授，国家优青。主持国家重点研发计划“智能机器人”专项青年科学家项目、北京市自然科学基金联合重点项目等。主要从事微纳机器人生物操作与生物制造技术研究，提出了柔性水凝胶单元多尺度交互与仿生集成方法，实现了水凝胶软体微机器人复杂运动控制与生物医学应用，为活体无创采样、运输、投递一体化作业提供了新思路。以第一/通讯作者在 *Nature Communications*、*Science Advances*、*IEEE TRO* 等发表高水平论文 40 余篇,包含 ESI 高被引论文、热点论文 3 篇，以第一/第二发明人申请国际专利 2 项、国家发明专利 30 余项，出版国家科学技术学术著作出版基金资助学术专著 1 部，十三五国家重点出版规划学术专著 1 部。获国际学术会议 *IEEE ICRA* 最佳自动化论文奖等国际学术奖励 10 余项。现为 *IEEE Transactions on Automation Science and Engineering*、*Cyborg and Bionic Systems*、*SmartBot* 等机器人领域国际期刊编委，中国自动化学会机器人专委会委员，中国指挥与控制学会智能控制与系统专业委员会委员。



张帆，西北工业大学航天学院教授，博士生导师，国家自然科学基金优秀青年基金项目获得者。主要从事刚-柔耦合系统智能决策、规划与控制研究。担任中国自动化学会、航空学会、空间科学学会等多个专委会委员，并受邀担任美国航空航天局（AIAA）空间系绳专委会委员。主持/参与国家自然科学基金、军科委项目等纵向课题 10 余项；在国际顶级期刊、中文学报，以及领域重要学术会议上发表论文 70 余篇，其中 8 篇（曾）入选 ESI 高被引论文；于国防工业出版社、Springer 和 Elsevier 出版中、英文专著共 4 部；授权发明专利 50 余件。获陕西省自然科学一等奖，陕西省技术发明一等奖，国防技术发明二等奖。



肖林，湖南师范大学教授，国家级青年人才，湖湘青年英才，湖南省优秀青年基金获得者，湖南省首届“三尖”创新人才（湖南省青年科技人才）。现任湖南师范大学“潇湘学者”特聘教授，博士生导师，信息科学与工程学院副院长。受邀担任 *IEEE Transactions on Neural Networks and Learning Systems (IEEE-TNNLS)* 和 *Neurocomputing* 的 Associate Editor (AE)。受邀担任教育部高层次人才评审专家、国家自然科学基金评审专家、科技部外国专家项目评审专家、教育部学位与研究生教育发展中心论文评审专家。担任中国自动化学会自适应动态规划与强化学习专委会委员、青年工作委员会委员，中国人工智能学会模式识别专委会委员，湖南省自动化学会理事，湖南省计算机学会理事，湖南省人工智能学会理事、青年工作委员会副主任。主要研究方向为人工智能、神经网络、机器人控制、智能控制、多智能体系统、智能信息处理。

## 智能感知前沿技术分论坛报告专家



陈敏，华南理工大学计算机科学与工程学院，琶洲实验室长聘教授、博导，人工智能领域专家，IEEE Fellow，全球人工智能领域高被引科学家。现任嵌入与普适计算（EPIC）实验室主任，IET Fellow、AAIA Fellow。2012 年入选海外高层次人才计划，教育部新世纪优秀人才，2014 年入选湖北省杰青。曾任湖北省智能认知技术国际合作基地主任。2020 年（40 岁以下）当选为 IEEE Fellow（国际电气电子工程师学会会士），并自 2018 年至 2025 年连续八次入选科睿唯安全球高被引科学家榜。长期专注于认知计算、大模型、人工智能、脑科学交叉研究，现已出版学术专著或教材 12 部，谷歌学术总引用超过 5.2 万次，H 指数 101（中国 H 指数 100 或以上的计算机方向学者不到 30 人，占全球相关研究人员的 0.0016%）。发表 SCI 论文 200 余篇，发表 CCF A 类会议、IEEE-ACM Trans./Magazine 论文 80 余篇，34 篇 ESI 高被引论文，12 篇 ESI 热点论文，单篇最高引用超过 5200 次。



魏秀参，东南大学青年首席教授、博士生导师，国家基金委青年科学基金项目 B 类（原优青）获得者、国家重点研发计划首席青年科学家、江苏省杰青。主要从事计算机视觉、机器学习和机器人方面研究，目前担任 IEEE TPAMI/TIP/TMM/TCSVT 编委，CVPR/ICCV/AAAI/IJCAI 等领域主席，并任中国图象图形学学会（CSIG）理事、Fundamental Research/电子学报（英文版）青年编委、CSIG 青托俱乐部主席、CSIG 青工委副秘书长等。曾入选 CSIG 青年科学家奖、吴文俊人工智能优秀青年奖等。主编教材《解析深度学习》已重印 8 次并入选“十四五”国家重点出版物出版规划、2025 年度 CCF 推荐教材和省部级规划教材及重点教材。

报告题目：从精细感知到精细操作

报告内容简介：自然界智能的形成普遍遵循“先感知、后操作”的规律：人类幼儿依靠不断提升的视觉-触觉精细分辨能力实现稳定抓握；黑猩猩等灵长类则通过精准感知目标形状与材质完成工具取食等复杂操作——精细感知因此成为可靠动作生成的基础。在具身智能系统中，这一机制同样适用。基于我们在细粒度视觉感知与理解等方

面的研究积累，本报告将介绍如何从精细感知过渡到精细操作框架的构建，并展示在精细操作数据生成、基于检索的人机交互及精细抓取等方面的最新进展，为推动感知智能向操作智能的发展提供参考。



徐行，现任同济大学计算机科学与技术学院教授，青年百人计划 A 岗，博士生导师，国家高层次青年人才。主要研究方向为多模态信息感知与理解、跨媒体智能分析、多模态大模型应用。已发表人工智能、多媒体、计算机视觉相关领域的中科院 JCR1 区/CCF A 类论文 80 余篇，ESI 高被引/热点论文 10 余篇，授权国内外发明专利 30 余项。获得 2025 年教育部科学研究优秀成果奖自然科学奖一等奖，2022 年吴文俊人工智能自然科学一等奖、国际多媒体大会 ACM Multimedia (CCF A) 2017 最佳论文奖，多媒体顶级期刊 IEEE Transactions on Multimedia 2020 最佳论文奖，人工智能顶级期刊 IEEE Transactions on Fuzzy Systems (中科院 JCR 1 区)杰出论文奖，国际多媒体展览会 IEEE International Conference on Multimedia & Expo (CCF B) 2017 最佳会议论文铂金奖和 2022 最佳学生论文奖等科技成果及国际学术奖励。入选第十四批四川省学术和技术带头人及后备人选。主持包括国自然青年科学基金 (B 类、C 类) 及面上项目、四川省科技厅重大专项，并参与科技部、国自然及省部级科研项目 20 余项。



张聪炫,南昌航空大学二级教授,博士(后),博士生导师。国家优秀青年科学基金获得者,享受国务院政府特殊津贴专家,江西省杰出青年人才计划人选,江西省青年井冈学者,分别获江西省创新争先奖(个人)、江西省青年科技奖和江西省青年五四奖章,担任江西省人工智能学会副理事长、江西省自动化学会常务理事、中国人工智能学会智能服务专委会委员等学术团体职务。长期致力于机器视觉与智能感知领域的基础理论与关键技术研究,主持国家自然科学基金(优青、青年、地区)、国家重点研发计划课题、江西省杰出青年科学基金、江西省重点研发计划重点项目、航空科学基金等国家和省部级课题 16 项,在 IEEE TIP、TMM、TCSVT、TGRS、TIM、CVPR、ECCV、中国科学:信息科学等国内外顶级期刊和学术会议发表论文 90 余篇,出版学术专著 1 部,授权发明专利 46 项,研究成果获江西省技术发明奖一等奖、江西省科技进步奖一等奖、中国航空学会自然科学奖一等奖和江西省教学成果奖(研究生层次)等省部级教学科技奖励 6 项。



何赟泽，湖南大学教授，国家级青年人才。主持国自科青年、面上、国际合作交流、重点项目课题等国家级项目；主持 CCF 百度松果基金、SMP 清智大模型基金、百度教育部产学合作协同育人项目等产教融合项目。获得英国皇家学会牛顿流动基金 Newton Mobility Grant，入选 ScholarGPS.com 全球前 0.05% 顶尖学者 Highly Ranked Scholar、全球前 2% 顶尖科学家 World's Top 2% Scientists、爱思唯尔中国高被引学者 Highly Cited Chinese Researchers、中国知网 (CNKI)2025 全国高被引学者 Top1%。主持获得国家级一流本科课程、中国自动化学会自然科学奖一等奖、中国仪器仪表学会科技进步奖一等奖、中国仪器仪表学会高等教育教学成果奖一等奖、湖南省高校教师教学创新大赛一等奖、全国自动化类专业青年教师讲课（说课）大赛一等奖、远东无损检测新技术论坛攀登奖等奖项。

报告内容简介：红外热成像是新型无损检测技术。首先介绍主动式热成像缺陷无损检测在多模态激励、正问题和逆问题方面的进展；其次，介绍线激光联动扫描热成像模型和重构算法，可检测内部缺陷径深比最小为 1.25，提出单目单激励联动（旋转）扫描三维热成像检

测技术，可对具有复杂几何形状的复材构件同时进行表面形貌测量和缺陷检测，高度测量误差小于 0.2mm，并介绍了其在文物检测方面的应用；第三，针对风机叶片的外场在役检测需求，开发了自然日光激励的无人机扫描热成像无损检测技术与低分辨弱特征叶片拼接技术，实现 50 米长在役叶片的拼接全景热成像，通过双光融合和数学物理模型，实现了表面污渍、内部脱粘、内部积水以及表面转捩的可视化检测，展望了具身智能热成像在大型结构检测中的应用前景。

## 会议时间地点

会议时间	2026年4月25日（周六）
报到时间	4月24日 12:00-20:00；4月25日 8:00-12:00
会议地点	桂林大公馆 广西桂林市秀峰区中隐路2号
酒店房间 （协议价） 预定二维码	 1675

## 会议日程安排

日期	时间/时段	议程安排
4月24日	12:00-20:00	注册&签到
4月25日	8:00-9:40	广西图象图形学学会第一次会员大会
4月25日	9:40-10:00	合影留念、茶歇
4月25日	10:00-12:30	大会主旨报告
4月25日	12:30-14:00	午餐
4月25日	14:00-16:00	大会主旨报告
4月25日	15:40-15:50	茶歇
4月25日	15:50-17:50	分论坛报告：
4月25日	17:50-18:30	中国图象图形学学会名家“面对面”活动
4月25日	18:30-20:00	晚宴

# 会议注册

## 收费标准

注册类型	注册费 (元/位)	参会权益
普通注册 (CSIG 会员)	700	论坛开幕及专家报告、平行论坛报告、午餐、晚宴
学生注册 (CSIG 学生会员)	400	论坛开幕及专家报告、平行论坛报告
普通注册 (非 CSIG 会员)	850	论坛开幕及专家报告、平行论坛报告、午餐、晚宴
学生注册 (非 CSIG 学生会员)	500	论坛开幕及专家报告、平行论坛报告

## 缴费方式

缴费方式	支持微信支付、支付宝支付以及银行转账汇款三种方式 扫描二维码进行缴费注册： 
注册链接	<a href="https://meeting.csig.org.cn/exh/default2/baoming?fair_id=366&amp;role_id=22&amp;q=1">https://meeting.csig.org.cn/exh/default2/baoming?fair_id=366&amp;role_id=22&amp;q=1</a>
账户名	中国图象图形学学会
账 号	0200049609200073436
开户行	中国工商银行北京海淀支行营业部

## 注册注意事项：

- 1.请务必在办理汇款时附言，注明“2026CSIG 具身智能+参会人姓名”；
- 2.支付、汇款完成后，务必扫描最下方“参会回执”二维码填写参会信息。

退费政策	说明
1	会议举行前 10-15 日（含）申请退费，扣除 30% 手续费；
2	会议举行前 7-10 日（含）申请退费，扣除 50% 手续费；
3	会议举行前 7 日（含）内申请退费或未参加会议不予退款。
4	退费将在会后开始办理，手续费开会务费发票（原会议发票作废）。

发票说明：1.电子发票一般将于会前一周开具并发送至联系人预留邮箱。

2.退费申请审核通过后，开具的电子发票将作废，请勿使用。

## 会议服务

会议联系人	张 哲 17267268860；肖文婧 19378829076； 刘嘉宁 15532160847
酒店住宿联系人	仲于海 15319793375；徐 咏 15277816451； 李水旺 13708202054

## 会议住宿

酒店名称	桂林大公馆
酒店地址	广西壮族自治区桂林市秀峰区中隐路 2 号

## 住宿费用

房间类型	单早（元/晚）	双早（元/晚）
大床房	350	450
标准房	350	450

## 住宿发票

预订房间费用直接支付给酒店，退房离店前，由酒店前台向参会人员开具住宿发票。

## 会场交通：

桂林大公馆酒店位于著名两江四湖景区内桃花江畔，5分钟车程可达桂林商业中心，四周群山环绕，清幽静谧。桂林特有的二万多平米的私家园林将酒店围绕，园内千年古榕和珍花名草交相错落，亭台栈道、繁花似锦，漫步其中怡然自得，在自然清新的空气中身临其境的感受桂林山水风光。桂林大公馆酒店拥有面积50平米以上的欧式奢华格调客房，内设无线网络，广阔视野坐拥一线江景，推窗远眺即见桂林十景之一“西峰夕照”，四周峰峦叠起尽收眼底。客房内配备智能电脑控制系统，让您在房内轻松触控房间所有设施；欧洲进口的超大睡床让您更轻松自得。集全国各地珍馐百味于一处的悦颐中餐厅，荟萃多元化国际美食的罗曼诗西餐厅，以及引入著名怀石料理的天木日餐厅，皆让您的味蕾在琳琅满目的风味中体验缤纷旅程。桂林大公馆酒店2000平米具有会所性质的开放式庭院，可供举办私人派对、西式婚礼、室外烧烤等，是您与亲朋挚友绝佳的欢聚之所。顶高12米、面积逾1000平方米的无柱型超豪华大宴会厅，配以两个广达400平方米的中型无柱宴会厅，加之20多个多功能江景会议厅，更有酒店会议专家及其团队全程提供专业服务，确保您的会议和宴会活动自始至终遂意圆满。此外，桂林大公馆酒店还设有设施先进的恒温室内泳池及中东异国风情的超大室外泳池，配以设备一流的健身房及SPA会所，还您一个缓解压力焕发新生的休憩空间。



线路	驾车/出租车	公共交通汽车
桂林两江国际机场— 桂林大公馆	距离约 30 公里，用时约 50 分钟，打表费用约 80 元；	机场巴士市区 1 线 → 换乘 89 路，在“桃花新村站”下车 机场内步行约 860 米至乘车点，下车后步行约 200 米抵达酒店
桂林站—桂林大公馆	距离约 3.6 公里，用时约 12 分钟，费用约 13-20 元	方案一：步行约 810 米至“象山区政府站” → 乘坐 1 路 → “九岗岭站”下车 方案二：在“桂林站”乘坐 25 路 B 线 → “桃花新村站”下车 下车后需步行约 1.2 公里或步行至终点
桂林北站—桂林大公馆	距离约 8.7-10.3 公里，用时约 23 分钟，费用约 23-50 元	方案一：步行约 220 米至“桂林北站” → 乘坐 1 路 → “九岗岭站”下车 方案二：乘坐 100 路 → “乐群路站”下车，换乘 14 路 → “桃花新村站”

线路	驾车/出租车	公共交通汽车
		下车 下车后需步行约 1.2 公里
桂林西站—桂林大公馆	距离约 11-15 公里，用时约 20-40 分钟，费用约 32-80 元	方案一：步行约 160 米至“桂林西站” → 乘坐 22 路 → “信义丽君路口站”下车 方案二：乘坐 K307 路公交车下车后需步行约 1.7 公里



#### 酒店附近交通

• 匆匆那年青年旅舍(火车站店)	2.0 公里	• 桂林站	2.0 公里	• 如家酒店(桂林火车站两江四湖店)	2.5 公里
• 桂林北站	7.4 公里	• 二塘站	8.7 公里	• 桂林西站	9.3 公里
• 桂林东站	10.0 公里	• 桂林两江国际机场-地上停车场	22.4 公里	• 桂林两江国际机场-航站楼	22.5 公里
• 桂林两江国际机场-T2航站楼	22.7 公里	• 桂林两江国际机场	22.7 公里	• 阳朔站	46.2 公里
• 恭城站	78.3 公里				

#### 酒店附近商场

• 华润万象城	1.1 公里
---------	--------

#### 酒店附近娱乐设施

• 大鹅游乐场	0.3 公里	• 怪兽充电(大鹅游乐场店)	0.3 公里	• 刘三姐演艺厅	1.0 公里
• 西山景区游客服务中心-影视厅	1.8 公里				

#### 酒店附近美食

• 花样西贡法式越南菜餐厅(华润万象城店)	0.9 公里	• 千鹤日本料理(万象城店)	1.0 公里	• 吴记农家菜馆	1.1 公里
• 豪客来牛排(大摩联达广场店)	2.4 公里	• 椿记烧鹅(中山店)	2.4 公里	• 叁养参鸡汤	2.6 公里
• 膳福禄·牛角日本料理(三多路店)	2.8 公里	• 蚝七料理(翊武路店)	3.0 公里	• 鱼饺料理	3.1 公里
• 太喜居酒屋(依仁路店)	3.3 公里	• 鑫源挪威三文鱼(安新店)	3.3 公里		